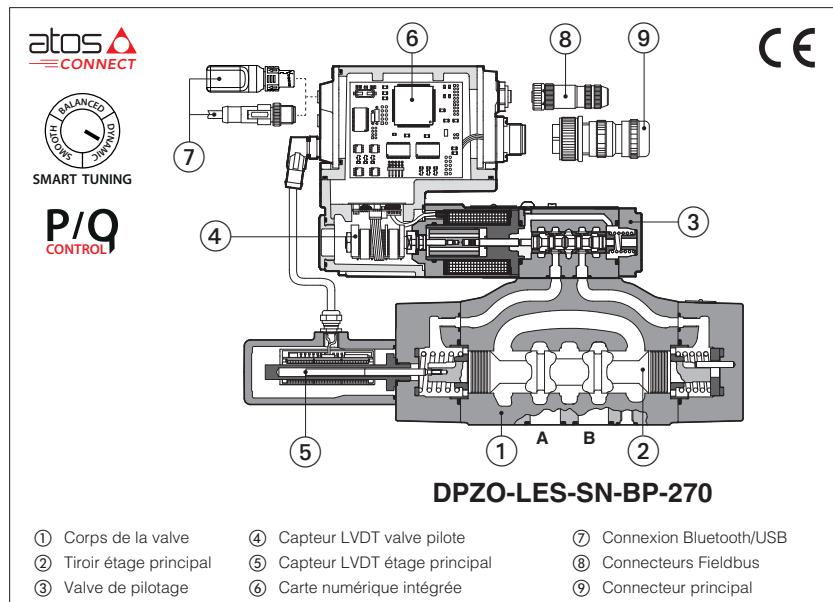


Valves directionnelles servoproportionnelles numériques

pilotées avec carte intégrée, deux capteurs LVDT et recouvrement du tiroir nul



DPZO-LEB, DPZO-LES

Valves directionnelles servoproportionnelles numériques, pilotées, avec deux capteurs de position LVDT, recouvrement de tiroir nul, pour le contrôle de position en boucle fermée.

LEB version de base avec signal de consigne analogique ou interface IO-Link pour les signaux de consigne numériques, les réglages de la valves et les diagnostics en temps réel.

LES version complète qui comprend également des contrôles p/Q alternés en option et des interfaces fieldbus pour les signaux de consigne numériques, les réglages de la valve et les diagnostics en temps réel.

La connexion Bluetooth/USB est toujours présente pour les réglages de la valve via l'application mobile et le logiciel PC d'Atos.

La version numérique LEZ (voir fiche technique FS630) intègre une carte et une carte d'axe, tandis que les versions LEB-SN-NP et LES peuvent être utilisées en combinaison avec la carte d'axe intégrée Z-BM-KZ (voir fiche technique GS340).

Taille : **10 ÷ 35** - ISO 4401

Débit max. : **180 ÷ 3500 l/min**

Pression max. : **350 bar**

1 CODE DE DÉSIGNATION

DPZO	- LES -	SN -	NP -	2	70 -	L	5 / * / * / * / * / *	* /	* /	*
Valve directionnelle servoproportionnelle, pilotée										
LEB = carte numérique intégrée de base LES = carte numérique intégrée complète										
Contrôles p/Q alternés , voir section [8] :										
SN = néant										
Uniquement pour LES :										
SP = contrôle de pression (1 capteur de pression)										
SF = contrôle de force (2 capteurs de pression)										
SL = contrôle de force (1 capteur de force)										
Interface IO-Link , uniquement pour LEB, voir section [6] :										
NP = Non présent IL = IO-Link										
Interfaces fieldbus , uniquement pour LES, voir section [7] :										
NP = Non présent										
BC = CANopen EW = POWERLINK										
BP = PROFIBUS DP EI = EtherNet/IP										
EH = EtherCAT EP = PROFINET RT/IRT										
Taille de valve ISO 4401 :										
1 = 10 2 = 16 4 = 25 4M = 27 6 = 32 8 = 35										
Configuration :										
Standard Option /B 										
60 =										
70 =										
Type de tiroir , caractéristiques de régulation, voir section [16] :										
L = linéaire T = non linéaire (1) DL = différentiel-linéaire P-A = Q, B-T = Q/2 P-B = Q/2, A-T = Q										

(1) Uniquement pour DPZO-*270

(2) Pour les options combinées possibles, voir la section [19]

Taille du tiroir :	3 (L)	5 (L, DL)	5 (L)	5 (T)
DPZO-1	=	-	100	-
DPZO-2	=	160	250	-
DPZO-4	=	-	480	-
DPZO-4M	=	-	550	-
DPZO-6	=	-	-	640
DPZO-8	=	-	-	1200

Débit nominal (l/min) à Δp 10 bar P-T (voir section [13])

2 REMARQUES GÉNÉRALES

Les valves proportionnelles numériques d'Atos portent le marquage CE conformément aux directives applicables (notamment, la directive CEM, immunité et émission). Les procédures d'installation, de connexion et de mise en service doivent être réalisées conformément aux directives générales reprises dans la fiche technique **FS900** et dans les manuels d'utilisation compris dans le logiciel de programmation E-SW-SETUP.

3 RÉGLAGES DE LA VALVE ET OUTILS DE PROGRAMMATION - voir fiche technique **GS500**

3.1 Application mobile Atos CONNECT

Application téléchargeable gratuitement pour smartphones et tablettes qui permet un accès rapide aux principaux paramètres fonctionnels de la valve et aux informations de diagnostic de base via Bluetooth, évitant ainsi une connexion physique par câble et réduisant de manière significative le temps de mise en service. Atos CONNECT prend en charge les cartes de valves numériques Atos équipées d'un adaptateur E-A-BTH ou avec Bluetooth intégré. Elle ne prend pas en charge les valves avec contrôle p/Q ou les contrôles d'axe.



3.2 Logiciel E-SW-SETUP PC

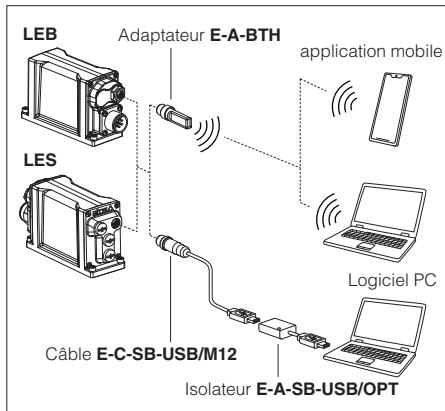
Le logiciel téléchargeable gratuitement pour PC permet de régler tous les paramètres fonctionnels des valves et d'accéder aux informations de diagnostic complètes des cartes de valves numériques via le port de service Bluetooth/USB.

Le logiciel E-SW-SETUP PC d'Atos prend en charge toutes les cartes de valves numériques et il est disponible sur www.atos.com dans l'espace MyAtos.



AVERTISSEMENT : le port USB de la carte n'est pas isolé ! Pour le câble E-C-SB-USB/M12, l'utilisation d'un adaptateur d'isolation E-A-SB-USB/OPT est fortement recommandée pour la protection du PC

Connexion Bluetooth ou USB



4 OPTION BLUETOOTH - voir fiche technique **GS500**

L'option **T** ajoute la connectivité Bluetooth® aux cartes des valves Atos grâce à l'adaptateur E-A-BTH, qui peut être installé à bord de manière permanente, pour permettre la connexion Bluetooth avec les cartes de valve à tout moment. L'adaptateur E-A-BTH peut également être acheté séparément et utilisé pour se connecter à n'importe quel produit numérique Atos pris en charge.

La connexion Bluetooth à la valve peut être protégée contre tout accès non autorisé par la définition d'un mot de passe personnel. Les LED de l'adaptateur indiquent visuellement l'état de la carte de la valve et de la connexion Bluetooth.



AVERTISSEMENT : pour la liste de pays où l'adaptateur Bluetooth a été approuvé, voir la fiche technique **GS500**
L'option **T** n'est pas disponible pour le marché indien, l'adaptateur Bluetooth doit donc être commandé séparément.

5 REGLAGE INTELLIGENT (SMART TUNING)

Le réglage intelligent permet d'ajuster la réponse dynamique de la valve afin de répondre aux différentes exigences de performance.

La valve est fournie avec 3 réglages d'usine pour le contrôle du tiroir :

- **dynamique** temps de réponse rapide et haute sensibilité pour des performances dynamiques optimales. Réglage d'usine par défaut pour les valves directionnelles
- **équilibré** temps de réponse moyen et sensibilité adaptés aux principales applications
- **lissé** temps de réponse et sensibilité atténus pour améliorer la stabilité du contrôle dans les applications critiques ou dans les environnements présentant des perturbations électriques

Le réglage intelligent peut être commuté de Dynamique (par défaut) à Équilibré ou Lissé via le logiciel ou Fieldbus ; sur demande, les performances peuvent être encore plus personnalisées en réglant directement chaque paramètre de contrôle. Pour plus de détails, consulter les manuels E-MAN-RI-* et le Guide rapide, voir section **29**.

Pour le temps de réponse et les diagrammes de Bode, voir la section **16**.

6 IO-LINK - uniquement pour **LEB**, voir fiche technique **GS520**

IO-Link permet une communication numérique à faible coût entre la valve et l'unité centrale de la machine. La valve est directement connectée au port d'un maître IO-Link (connexion point à point) via des câbles non blindés peu coûteux pour la consigne numérique, le diagnostic et les réglages. Le maître IO-Link fonctionne comme un hub qui échange ces informations avec l'unité centrale de la machine via le fieldbus.

7 FIELDBUS - uniquement pour **LES**, voir fiche technique **GS510**

Le Fieldbus permet la communication directe entre la valve et l'unité de contrôle machine pour la référence numérique, les diagnostics de la valve et les paramètres. Cette version permet de commander les valves via les signaux Fieldbus ou les signaux analogiques accessibles depuis le connecteur principal.

8 CONTRÔLES p/Q ALTERNÉS - uniquement pour **LES**, voir fiche technique **FS500**

Les options **S*** ajoutent le contrôle en boucle fermée de la pression (**SP**) ou de la force (**SF et SL**) aux fonctions de base de la régulation du débit des valves directionnelles proportionnelles. Un algorithme dédié alterne la pression (force) en fonction des conditions réelles du système hydraulique. Un connecteur supplémentaire est disponible pour les capteurs à interfaçer avec la carte de la valve (1 capteur de pression pour SP, 2 capteurs de pression pour SF ou 1 capteur de force pour SL). Le contrôle de la pression alternée (SP) n'est possible que dans des conditions d'installation spécifiques. Le connecteur principal à 12 broches est le même que celui de l'option /Z, plus deux signaux analogiques spécifiques pour le contrôle de la pression (force).

9 CONTRÔLEUR D'AXE - voir fiche technique **FS630**

La valve servoproporportionnelle numérique avec électronique **LEZ** comprend une carte de valve et un contrôleur d'axe, permettant d'assurer la position en boucle fermée de tout actionneur hydraulique équipé d'un capteur de position analogique, encodeur ou SSI. L'option **S*** ajoute un contrôle p/Q alterné aux contrôles de position de base.

Atos fournit également des servo-actionneurs complets intégrant un servo-vérin, une valve servoproporportionnelle numérique et un contrôleur d'axe, entièrement assemblés et testés. Pour plus d'informations, consulter le service technique d'Atos.

10 OPTIONS DE SÉCURITÉ - uniquement pour **LES**

La gamme de valves directionnelles proportionnelles Atos offre des options de sécurité fonctionnelle **/U** et **/K** conçues pour accomplir une fonction de sécurité, destinée à réduire le risque dans les systèmes de contrôle des processus.

Elles sont certifiées par **TÜV** en conformité avec **IEC 61508 jusqu'à SIL 3 et ISO 13849 jusqu'à la catégorie 4, PL e**

**SAFETY
CERTIFIED**



Double alimentation électrique sécurisée, option **/U** : la carte dispose d'alimentations électriques séparées pour la logique et les solénoïdes. La condition de sécurité est atteinte en coupant l'alimentation électrique des solénoïdes, tandis que l'électronique reste active pour les fonctions de surveillance et la communication fieldbus, voir la fiche technique **FY100**

Fonction de sécurité via signaux marche/arrêt, option **/K** : lors d'une commande de désactivation, la carte vérifie la position du tiroir et fournit un signal de confirmation de marche/arrêt uniquement lorsque la valve est en état de sécurité, voir la fiche technique **FY200**

11 OPTION PLAQUE D'AMORTISSEMENT

La opción **V** añade una placa de amortiguación entre el cuerpo de la válvula y la tarjeta a bordo para reducir el estrés mecánico en los componentes electrónicos, en consecuencia, aumentando el tiempo de vida de la válvula en aplicaciones con vibraciones altas y golpes. Para más información, ver hojas técnicas **G004**.

12 CARACTÉRISTIQUES GÉNÉRALES

Position d'installation	Toute position											
Finition de surface de l'embase conforme à ISO 4401	Indice de rugosité admissible : Ra ≤ 0,8, recommandé Ra 0,4 – rapport de planarité 0,01/100											
Valeurs MTTFd selon EN ISO 13849	75 ans, pour plus de détails, voir fiche technique P007											
Plage de température ambiante	Standard = -20 °C ÷ +60 °C		Option /PE = -20 °C ÷ +60 °C		Option /BT = -40 °C ÷ +60 °C							
Plage de température de stockage	Standard = -20 °C ÷ +70 °C		Option /PE = -20 °C ÷ +70 °C		Option /BT = -40 °C ÷ +70 °C							
Revêtement de surface	Revêtement en zinc à passivation noire, traitement galvanique (boîtier de carte)											
Résistance à la corrosion	Essai au brouillard salin (EN ISO 9227) > 200 h											
Résistance aux vibrations	Voir fiche technique G004											
Conformité	CE selon la directive CEM 2014/30/UE (immunité : EN 61000-6-2 ; Émission : EN 61000-6-3) Directive RoHS 2011/65/UE, d'après la dernière mise à jour 2015/863/EU Réglementation REACH (CE) n° 1907/2006											

13 CARACTÉRISTIQUES HYDRAULIQUES - avec utilisation de l'huile minérale ISO VG 46 à 50 °C

Type de valve	DPZO-*-1	DPZO-*-2		DPZO-*-4	DPZO-*4M	DPZO-*6	DPZO-*8		
Limites de pression [bar]			orifices P, A, B, X = 350 ; T = 250 (10 pour l'option /D) ; Y = 10 ;						
Type et taille de tiroir	L5, DL5		L3	L5, DL5	T5	L5, DL5			
Débit nominal Δ p P-T [l/min] (1)									
Δp = 10 bar	100	160	250	190	480	550	640		
Δp = 30 bar	160	270	430	330	830	950	1100		
Débit maximal autorisé [l/min]	180	400	550	550	1000	1100	1600		
Pression de pilotage [bar]	min. = 25 ; max = 350 (option /G conseillée pour une pression de pilotage > 150 bar)								
Volume de pilotage [cm³/min]	1,4	3,7		9	11,3	21,6	39,8		
Débit de pilotage (2) [l/min]	3,5	9		18	20	19	24		
Fuites (3) Pilote [cm³/min]	100 / 300	150 / 450		200 / 600	200 / 600	900 / 2800	900 / 2800		
Étage principal [l/min]	0,4 / 1,2	0,6 / 2,5		1,0 / 4,0	1,0 / 4,0	3,0 / 9,0	6,0 / 20		
Temps de réponse (4) [ms]	≤ 25	≤ 25		≤ 30	≤ 35	≤ 80	≤ 100		
Hystérèse	≤ 0,1 [% de la régulation max.]								
Répétabilité	± 0,1 [% de la régulation max.]								
Dérive thermique	Décalage du point zéro < 1% à ΔT = 40°C								

(1) Pour différent Δp, le débit maximal est conforme aux diagrammes de la section 16.2

(3) à P = 100/350 bar

(2) Avec signal d'entrée de référence de variation du signal 0 ÷ 100 %

(4) variation du signal 0-100 % , voir les diagrammes détaillés dans la section 16.3

14 CARACTÉRISTIQUES ÉLECTRIQUES

Alimentations électriques	Nominale : +24 VDC Redressée et filtrée : VRMS = 20 ÷ 32 VMAX (ondulation max. 10 % VPP)
Puissance absorbée max.	50 W
Courant solénoïde max.	2,6 A
Résistance R de la bobine à 20 °C	3 ÷ 3,3 Ω
Signaux d'entrée analogiques	Tension : plage ±10 VDC (tolérance 24 VMAX) Courant : plage ±20 mA
	Impédance d'entrée : Ri > 50 kΩ Impédance d'entrée : Ri = 500 Ω
Sorties moniteur	Plage de sortie : tension ±10 VDC à max. 5 mA courant ±20 mA à max 500 Ω de résistance de charge
Entrée activation	Plage : 0 ÷ 5 Vdc (état OFF), 9 ÷ 24 Vdc (état ON), 5 ÷ 9 Vdc (pas accepté) ; impédance d'entrée : Ri > 10 kΩ
Sortie défaut	Plage de sortie : 0 ÷ 24 Vdc (état ON > [alimentation électrique - 2 V] ; état OFF < 1 V) à max 50 mA ; tension négative externe non autorisée (p. ex. en raison de charges inductives)
Alimentation électrique du capteur de pression/force (uniquement pour SP, SF, SL)	+24 VDC @ max 100 mA (E-ATR-8 voir fiche technique GS465)
Alarmes	Solénoïde non branché/court-circuit, coupure câble avec signal de consigne courant, température excessive/insuffisante, dysfonctionnement du capteur de tiroir de valve, fonction de stockage de l'historique des alarmes
Classe d'isolation	H (180 °C) En raison des températures superficielles induites sur les bobines solénoïdes, les normes européennes ISO 13732-1 et EN982 doivent être prises en compte
Degré de protection selon DIN EN60529	IP66 / IP67 avec connecteurs correspondants
Facteur de marche	Utilisation continue (ED = 100 %)
Tropicalisation	Revêtement tropical sur carte électrique
Autres caractéristiques	Protection contre les courts-circuits de l'alimentation du solénoïde ; 3 LED de diagnostic (uniquement pour LES) ; contrôle de la position du tiroir (SN) ou contrôle de la pression/force (SP, SF, SL) par P.I.D. avec commutation rapide du solénoïde ; protection contre l'inversion de la polarité de l'alimentation électrique
Interface de communication	USB Code ASCII Atos
	Interface IO-Link et spécification du système 1.1.3
	CANopen
	PROFIBUS DP
	EtherCAT POWERLINK EtherNet/IP PROFINET IO RT/IRT
Couche physique de communication	USB 2.0 non isolé + USB OTG
	Orifice B de classe SDCI
	isolement optique CAN ISO11898
	isolement optique RS485
Câble de branchement recommandé	Câbles blindés LiYCY, voir section 25

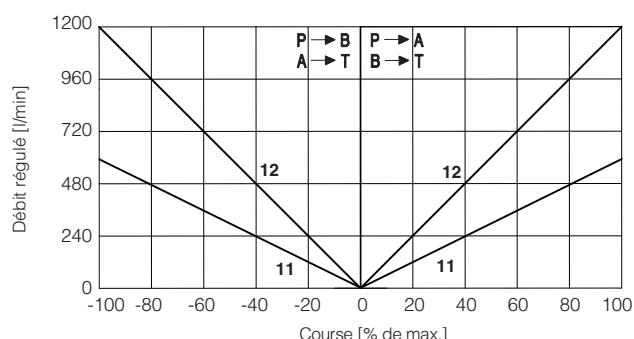
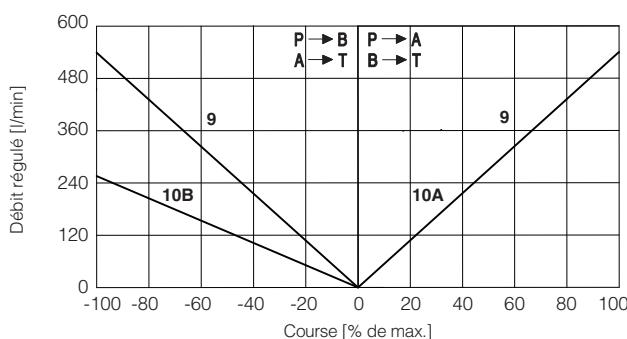
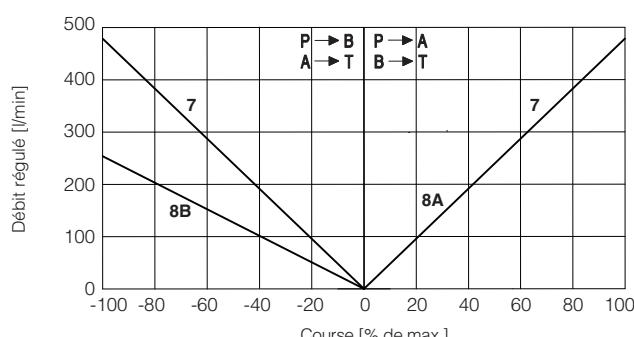
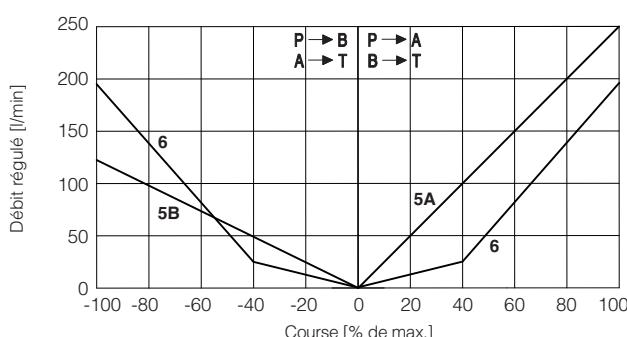
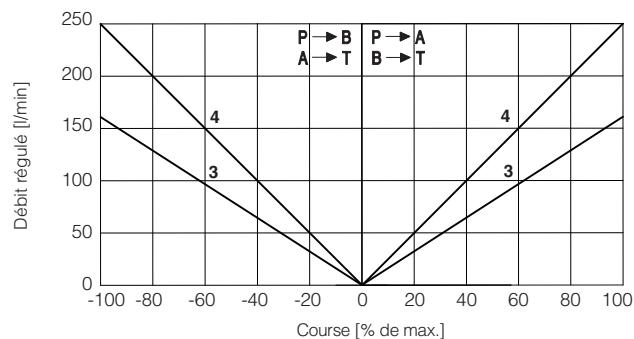
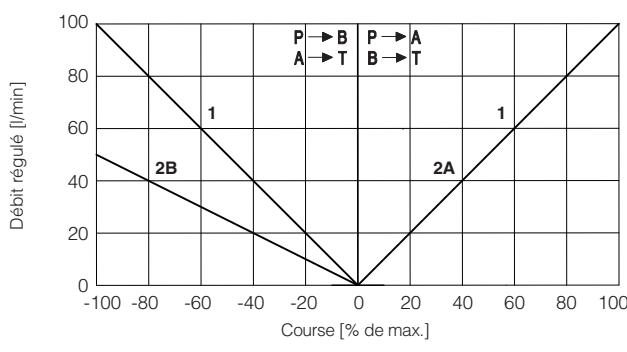
Note : un temps max. de 800 ms (en fonction du type de communication) doit être pris en compte entre l'excitation de la carte avec l'alimentation électrique 24 Vdc et le moment où la valve est prête à fonctionner. Pendant cette période, l'alimentation des bobines de la valve doit être réglée sur zéro.

15 JOINTS ET FLUIDES HYDRAULIQUES - pour les fluides non présents dans le tableau ci-dessous, contacter notre service technique

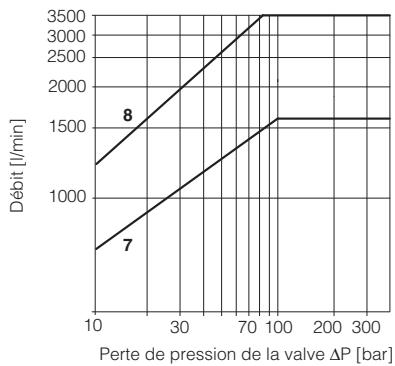
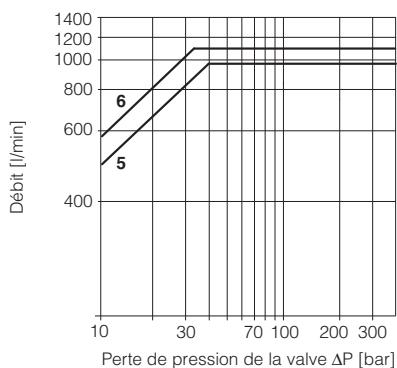
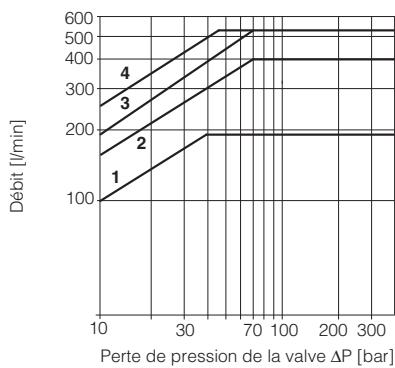
Joint, température de fluide recommandée	Joint NBR (standard) = -20 °C ÷ +60 °C, avec fluides hydrauliques HFC = -20 °C ÷ +50 °C Joint FKM (option /PE) = -20 °C ÷ +80 °C Joint NBR basse temp. (option /BT) = -40 °C ÷ +60 °C, avec les fluides hydrauliques HFC = -20 °C ÷ +50 °C		
Viscosité recommandée	20 ÷ 100 mm²/s - plage max. admise 15 ÷ 380 mm²/s		
Niveau maximal de contamination du fluide	fonctionnement normal durée de vie plus longue	ISO4406 classe 18/16/13 ISO4406 classe 16/14/11	NAS1638 classe 7 NAS1638 classe 5
Fluide hydraulique	Type de joint adapté	Classification	Réf. Standard
Huiles minérales	NBR, FKM, NBR basse temp.	HL, HLP, HLPD, HVLP, HVLPD	DIN 51524
Résistance au feu sans eau	FKM	HF DU, HF DR	ISO 12922
Résistance au feu avec eau	NBR, NBR basse temp.	HFC	

16 DIAGRAMMES (sur la base de l'huile minérale ISO VG 46 à 50 °C)

16.1 Diagrammes de régulation (mesure des valeurs sur Δp 10 bar P-T)



16.2 Diagramme débit/ ΔP - indiqué à 100 % de la course du tiroir



DPZO-1 :
1 = tiroirs L5, DL5
DPZO-2 :
2 = tiroirs L3
3 = tiroirs T5
4 = tiroirs L5, DL5

DPZO-4 :
5 = tiroirs L5, DL5
DPZO-4M :
6 = tiroirs L5, DL5

DPZO-6 :
7 = L5
DPZO-8 :
8 = L5

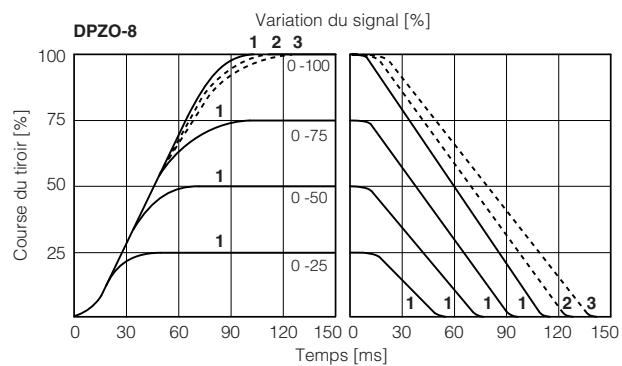
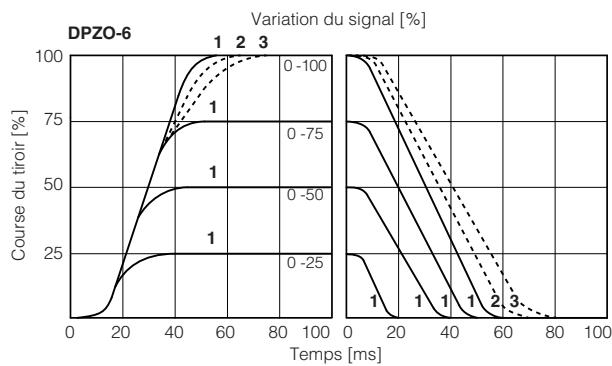
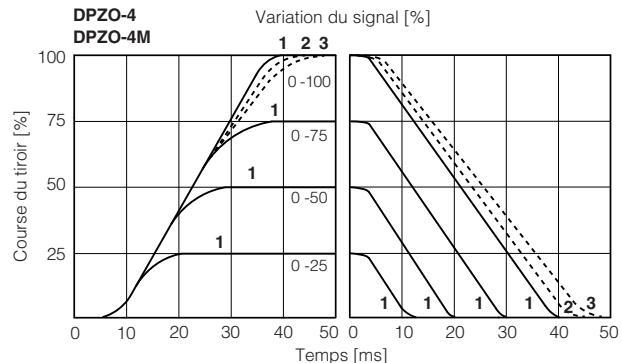
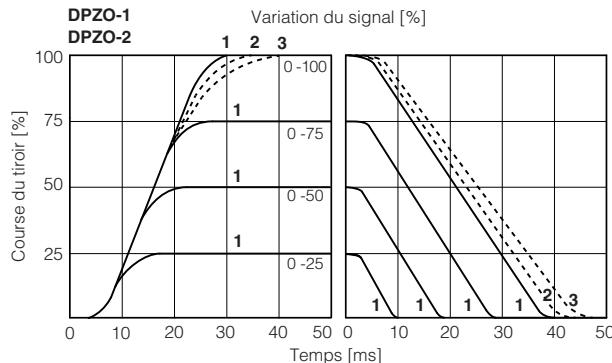
Note : Configuration hydraulique en fonction du signal de référence pour les configurations 60 et 70 (standard et option /B)

Signal de référence $0 \div +10 \text{ V}$ } $P \rightarrow A / B \rightarrow T$

Signal de référence $0 \div -10 \text{ V}$ } $P \rightarrow B / A \rightarrow T$

16.3 Temps de réponse

Les temps de réponse indiqués dans les diagrammes ci-dessous sont mesurés à différents niveaux du signal d'entrée de consigne. Elles doivent être considérées comme des valeurs moyennes.



1 = dynamique 2 = équilibré (*) 3 = lissé (*)

(*) Le temps de réponse n'est représenté que pour le pas de 0-100 % ; pour les pas intermédiaires, l'augmentation du temps de réponse des prérglages 2 (équilibré) et 3 (lissé) par rapport au prérglage 1 (dynamique) est proportionnelle à l'amplitude du pas du signal d'entrée de consigne

16.4 Diagrammes de Bode DPZO-1, DPZO-2

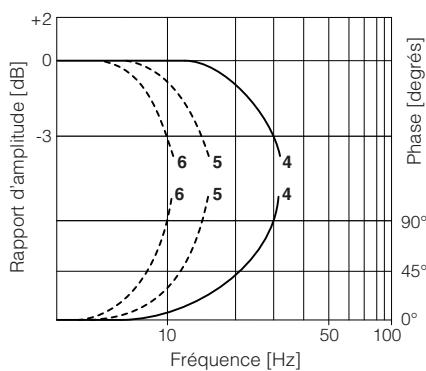
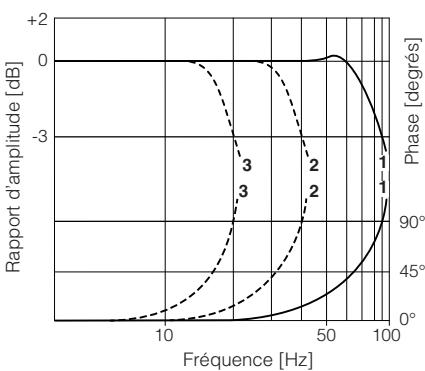
Selon les conditions hydrauliques nominales

$\pm 5\%$ de la course nominale :

- 1 = dynamic
- 2 = balanced
- 3 = smooth

$\pm 100\%$ de la course nominale :

- 4 = dynamic
- 5 = balanced
- 6 = smooth



16.5 Diagrammes de Bode DPZO-4, DPZO-4M

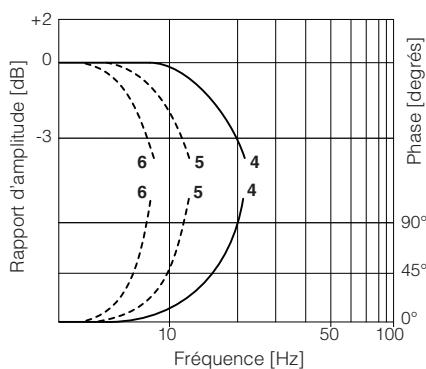
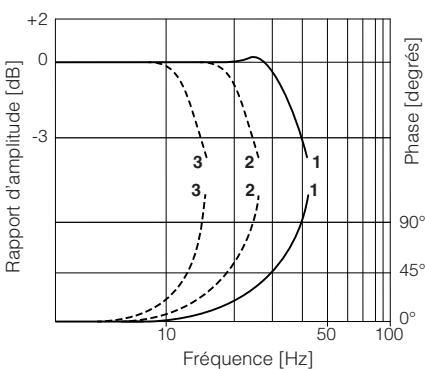
Selon les conditions hydrauliques nominales

$\pm 5\%$ de la course nominale :

- 1 = dynamic
- 2 = balanced
- 3 = smooth

$\pm 100\%$ de la course nominale :

- 4 = dynamic
- 5 = balanced
- 6 = smooth



16.6 Diagrammes de Bode DPZO-6

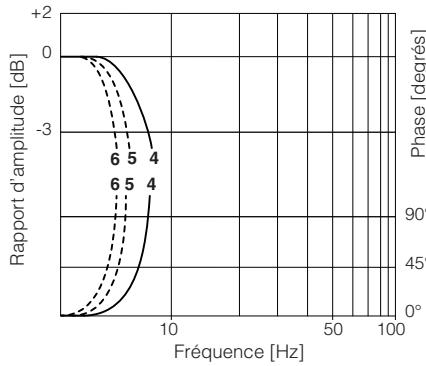
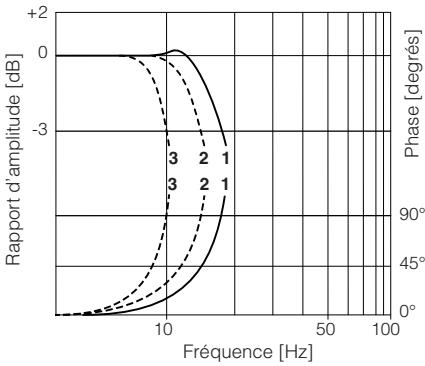
Selon les conditions hydrauliques nominales

$\pm 5\%$ de la course nominale :

- 1 = dynamic
- 2 = balanced
- 3 = smooth

$\pm 100\%$ de la course nominale :

- 4 = dynamic
- 5 = balanced
- 6 = smooth



16.7 Diagrammes de Bode DPZO-8

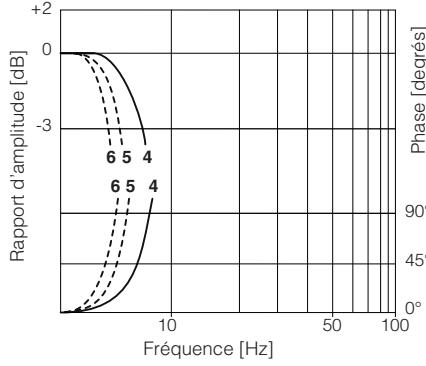
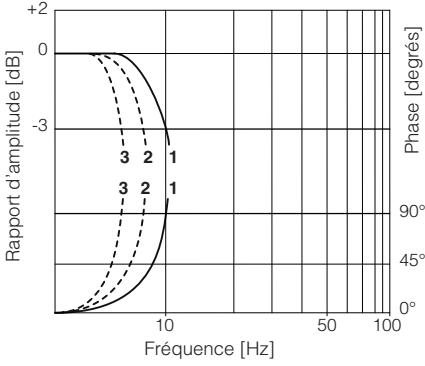
Selon les conditions hydrauliques nominales

$\pm 5\%$ de la course nominale :

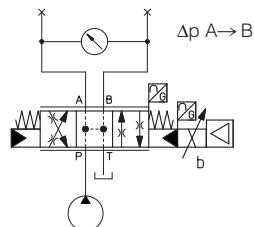
- 1 = dynamic
- 2 = balanced
- 3 = smooth

$\pm 100\%$ de la course nominale :

- 4 = dynamic
- 5 = balanced
- 6 = smooth

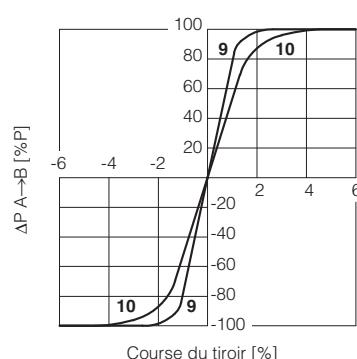


16.8 Gain de pression



9 = DPZO-1

10 = DPZO-2
DPZO-4
DPZO-4M
DPZO-6
DPZO-8



17 OPTIONS HYDRAULIQUES

B = Solénoïde, carte numérique intégrée et capteur LVDT sur le côté de l'orifice B de l'étage principal (côté A de la valve de pilotage). Pour la configuration hydraulique en fonction du signal de référence, voir 16.1

D = Drainage interne (par l'orifice T).

La configuration du pilote et du drainage peut être modifiée comme indiqué dans le schéma fonctionnel ci-contre. Pour une vue détaillée de la position des bouchons, voir la section 26. La configuration standard de la valve inclut un pilote interne et un drainage externe.

E = Pilote externe (par l'orifice X).

La configuration du pilote et du drainage peut être modifiée comme indiqué dans le schéma fonctionnel ci-contre. Pour une vue détaillée de la position des bouchons, voir la section 26. La configuration standard de la valve inclut un pilote interne et un drainage externe.

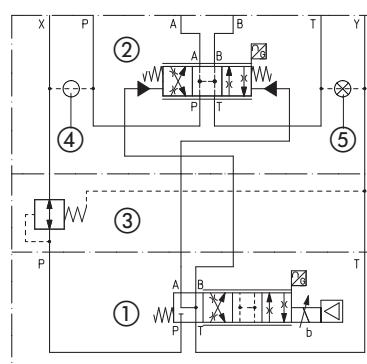
G = Réducteur de pression ③ à réglage fixe, installé entre la valve pilote et le corps principal. Réglage de la pression réduite :

DPZO-1, DPZO-2, DPZO-4(M), DPZO-6 et DPZO-8 = **40 bar**

Il est conseillé d'utiliser des valves avec pilote interne lorsque la pression du système est supérieure à 150 bar.

Valve réductrice de pression ③ standard pour le DPZO-1, pour les autres tailles ajouter l'option /G.

Schéma fonctionnel - exemple de configuration 70



① Valve pilote

② Étage principal

③ Valve réductrice de pression

④ Bouchon à ajouter pour l'orifice externe de pilotage X

⑤ Bouchon à retirer pour le drainage interne par l'orifice T

18 OPTIONS ÉLECTRONIQUES - non disponibles pour LEB-SN-IL

F = Cette option permet de surveiller les éventuelles conditions de défaut de la carte, par exemple le court-circuit/absence de connexion du solénoïde, la rupture du câble du signal de consigne pour l'option /I, la rupture du capteur de position de tiroir, etc. - voir 21.9 pour les spécifications des signaux.

I = Cette option fournit des signaux de consigne de courant de 4 ÷ 20 mA et des signaux moniteur, au lieu des signaux standard de ±10 Vdc. Le signal d'entrée peut être reconfiguré via le logiciel, soit en tension, soit en courant, sur une plage maximum de ±10 Vdc ou ±20 mA.

Elle est généralement utilisée en cas de longue distance entre l'unité de contrôle machine et la valve ou quand le signal de consigne risque d'être affecté par des interférences électriques ; le fonctionnement de la valve est désactivé en cas de coupure du câble de signal de consigne.

Q = Cette option permet d'inhiber le fonctionnement de la valve sans couper l'alimentation électrique de la carte. Une fois la commande de désactivation actionnée, le courant vers le solénoïde est coupé et le tiroir de la valve passe en position de repos.

L'option /Q est suggérée pour tous les cas où la valve doit être inhibée fréquemment pendant le cycle de la machine - voir 21.7 pour les spécifications du signal.

Z = Cette option fournit les fonctions supplémentaires suivantes sur le connecteur principal à 12 broches :

Signal de sortie défaut - voir ci-dessus l'option /F

Signal entrée d'activation - voir ci-dessus l'option /Q

Signal de sortie d'autorisation de répétition - uniquement pour LEB-SN-NP (voir 21.8)

Alimentation électrique pour la logique et la communication de la carte - uniquement pour LES (voir 21.2)

C = Cette option permet de connecter des capteurs de pression (force) avec un signal de courant de sortie de 4 ÷ 20 mA, au lieu du signal standard de ±10 Vdc. Le signal d'entrée peut être reconfiguré via le logiciel, soit en tension, soit en courant, sur une plage maximum de ±10 Vdc ou ±20 mA.

19 OPTIONS COMBINÉES POSSIBLES

Options hydrauliques :

toutes les combinaisons possibles

Options électroniques - Versions standard :

LEB-SN, LES-SN

/FI, /IQ, /IZ

LES-SP, SF, SL

/CI

Options électroniques - Versions certifiées de sécurité :

LES-SN

/IU, /IK

LES-SP, SF, SL

/CU, /IU, /CI/U, /C/K, /I/K, /CI/K

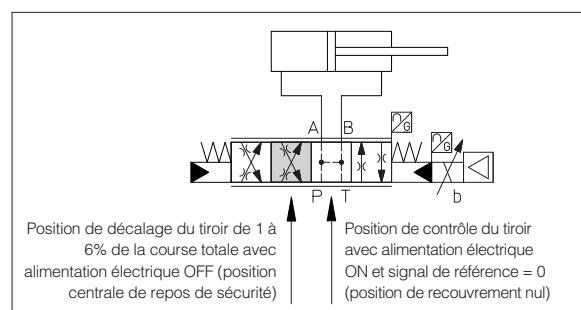
Note : l'option adaptateur Bluetooth /T et l'option plaque d'amortissement /W peuvent être combinées avec toutes les autres options

20 POSITION DE REPOS DE SECURITE - configuration 70

En l'absence d'alimentation électrique (+24 Vdc), le tiroir principal de la valve est déplacé par la force des ressorts vers la **position de repos de sécurité** caractérisée par un léger décalage d'environ 1 % à 6 % de la course totale en configuration P-B / A-T.

Ce dispositif est spécialement conçu pour éviter qu'en cas d'interruption accidentelle de l'alimentation électrique de la valve, l'actionneur se déplace dans une direction indéterminée (en raison des tolérances du tiroir à recouvrement nul), avec un risque potentiel de dommages ou d'accidents corporels.

Grâce à la **position de repos de sécurité** le mouvement de l'actionneur est soudainement arrêté et il reprend à très faible vitesse vers la direction de la connexion P-B / A-T. Le tiroir principal se déplace vers la position de contrôle en boucle fermée (recouvrement nul) lorsque la pression de pilotage est activée, la valve est alimentée par une tension de +24 Vdc et l'entrée de consigne = 0 V (ou 12 mA pour l'option /I) est appliquée à la carte.



21 SPÉCIFICATION DE L'ALIMENTATION ÉLECTRIQUES ET DES SIGNAUX

Les signaux de sortie électriques généraux de la valve (notamment les signaux de défaut ou de moniteur) ne doivent pas être utilisés directement pour activer les fonctions de sécurité, par exemple pour actionner ou désactiver les composants de sécurité de la machine, comme prescrit par les normes européennes (exigences de sécurité relatives aux systèmes de transmissions hydrauliques et leurs composants, ISO 4413).

Pour les signaux de la version **LEB-SN-IL**, voir section [21](#)

Pour les options de sécurité certifiées : **/U** voir fiche technique **FY100** et **/K** voir fiche technique **FY200**

21.1 Alimentation électrique (V+ et V0)

L'alimentation électrique doit être stabilisée ou redressée et filtrée de manière appropriée : appliquer une capacitance d'au moins 10 000 µF/40 V à des redresseurs monophasés ou une capacitance de 4700 µF/40 V à des redresseurs triphasés. En cas d'alimentation électrique séparée, voir 21.2.



Un fusible de sécurité doit être utilisé sur chaque alimentation électrique : fusible de 2,5 A temporisé.

21.2 Alimentation électrique pour la logique et la communication de la carte (VL+ et VL0) - uniquement pour **LES** avec l'option **/Z** et pour **LES-SP, SF, SL** avec fieldbus

L'alimentation électrique pour la logique et la communication de la carte doit être stabilisée ou redressée et filtrée de manière appropriée : appliquer une capacitance d'au moins 10 000 µF/40 V à des redresseurs monophasés ou une capacitance de 4700 µF/40 V à des redresseurs triphasés.

L'alimentation électrique séparée pour la logique de la carte sur les broches 9 et 10 permet de couper l'alimentation électrique du solénoïde aux broches 1 et 2 tout en maintenant actifs les diagnostics et les communications USB et Fieldbus.



Un fusible de sécurité doit être utilisé sur chaque alimentation électrique de la logique et de la communication de la carte : fusible 500 mA rapide.

21.3 Signal d'entrée de consigne de débit (Q_INPUT+)

La carte contrôle en boucle fermée la position du tiroir de la valve proportionnellement au signal d'entrée de consigne externe.

Le signal d'entrée de consigne est réglé d'usine conformément au code de valve sélectionné, les réglages par défaut sont ±10 Vdc pour la carte standard et 4 ÷ 20 mA pour l'option **/I**.

Le signal d'entrée peut être reconfiguré via le logiciel, soit en tension, soit en courant, sur une plage maximum de ±10 Vdc ou ±20 mA.

Les cartes avec interface fieldbus peuvent être réglées au moyen du logiciel pour recevoir le signal de consigne directement depuis l'unité de contrôle machine (consigne fieldbus). Le signal d'entrée de consigne analogique peut être utilisé comme commande marche-arrêt en utilisant la plage d'entrée 0 ÷ 24 Vdc.

21.4 Signal d'entrée de consigne de pression ou de force (F_INPUT+) - uniquement pour **LES-SP, SF, SL**

Fonctionnalité du signal **F_INPUT+** (broche 7), utilisé comme consigne pour la boucle fermée pression/force du pilote (voir fiche technique **FS500**).

Le signal d'entrée de consigne est réglé d'usine conformément au code de valve sélectionné, les réglages par défaut sont ±10 Vdc pour la carte standard et 4 ÷ 20 mA pour l'option **/I**.

Le signal d'entrée peut être reconfiguré via le logiciel, soit en tension, soit en courant, sur une plage maximum de ±10 Vdc ou ±20 mA.

Les cartes avec interface fieldbus peuvent être réglées au moyen du logiciel pour recevoir le signal de consigne directement depuis l'unité de contrôle machine (consigne fieldbus).

Le signal d'entrée de consigne analogique peut être utilisé comme commande marche-arrêt en utilisant la plage d'entrée 0 ÷ 24 Vdc.

21.5 Signal de sortie du contrôleur de débit (Q_MONITOR) - sauf **/F**

La carte génère un signal de sortie analogique proportionnel à la position réelle du tiroir de la valve ; le signal de sortie du monitor peut être configuré par logiciel pour afficher d'autres signaux disponibles dans la carte (par exemple, la consigne analogique, la consigne Fieldbus, position du tiroir de pilotage).

Le signal de sortie du moniteur est prétréglé en usine en fonction du code de vanne sélectionné, les réglages par défaut sont ±10 Vdc pour la carte standard et 4 ÷ 20 mA pour l'option **/I**.

Le signal de sortie peut être reconfiguré via le logiciel, soit en tension, soit en courant, sur une plage maximum de 0 ÷ 10 Vdc ou 0 ÷ 20 mA.

21.6 Signal de sortie du moniteur de pression ou de force (F_MONITOR) - uniquement pour **LES-SP, SF, SL**

La carte génère un signal de sortie analogique proportionnel au contrôle alterné pression/force ; le signal de sortie du moniteur peut être configuré par logiciel pour afficher d'autres signaux disponibles dans la carte (par exemple, la consigne analogique, la consigne de force).

Le signal de sortie du moniteur est prétréglé en usine en fonction du code de vanne sélectionné, les réglages par défaut sont ±10 Vdc pour la carte standard et 4 ÷ 20 mA pour l'option **/I**.

Le signal de sortie peut être reconfiguré via le logiciel, soit en tension, soit en courant, sur une plage maximum de 0 ÷ 10 Vdc ou 0 ÷ 20 mA.

21.7 Signal d'entrée d'autorisation (ENABLE) - sauf pour carte standard et **/F**

Pour activer la carte, assurez une alimentation électrique de 24 Vdc à la broche 3 (broche C) : Le signal d'entrée d'activation permet d'activer/désactiver l'alimentation en courant du solénoïde, sans couper l'alimentation électrique de la carte ; il est utilisé pour activer la communication et les autres fonctions de la carte lorsque la valve doit être désactivée pour des raisons de sécurité. Cette condition **n'est pas conforme** aux normes IEC 61508 et ISO 13849.

Le signal d'entrée activation peut être utilisé comme entrée numérique générique en opérant la sélection depuis le logiciel.

21.8 Signal de sortie d'autorisation de répétition (R_ENABLE) - uniquement pour **LEB-SN-NP** avec l'option **/Z**

L'autorisation de la répétition est utilisée comme signal de sortie répétiteur du signal d'entrée d'autorisation (voir 21.7).

21.9 Signal de sortie de défaut (FAULT) - sauf carte standard et **/Q**

Le signal de sortie de défaut indique les conditions de défaut de la carte (solénoïde en court-circuit/non connecté, rupture du câble du signal de consigne pour l'entrée 4 ÷ 20 mA, rupture du câble du capteur de position du tiroir, etc.). La présence d'un défaut correspond à 0 Vdc, un fonctionnement normal correspond à 24 Vdc.

Le statut de défaut n'est pas affecté par le signal d'entrée activation. Le signal de sortie de défaut peut être utilisé comme sortie numérique en sélectionnant cette option avec le logiciel.

21.10 Signal d'entrée du capteur de pression/force à distance - uniquement pour **LES-SP, SF, SL**

Les capteurs de pression analogiques à distance ou les capteurs de force peuvent être directement connectés à la carte (voir 23.5).

Le signal d'entrée analogique est réglé d'usine conformément au code de valve sélectionné, les réglages par défaut sont ±10 Vdc pour la version standard et 4 ÷ 20 mA pour l'option **/C**.

Le signal d'entrée peut être reconfiguré via le logiciel, soit en tension, soit en courant, sur une plage maximum de ±10 Vdc ou ±20 mA.

Se référer aux caractéristiques du capteur de pression/force pour sélectionner le type de capteur en fonction des exigences spécifiques de l'application (voir fiche technique **FS500**).

21.11 Sélection de PID multiples (D_IN0 et D_IN1) - uniquement pour version **NP** pour **LES-SP, SF, SL**

Deux signaux d'entrée on-off sont disponibles sur le connecteur principal pour sélectionner l'un des quatre paramètres PID de pression (force) enregistrés dans la carte.

La commutation du réglage actif du PID de pression pendant le cycle de la machine permet d'optimiser la réponse dynamique du système dans différentes conditions de travail hydraulique (volume, débit, etc.).

Utiliser une source d'alimentation électrique de 24 Vdc ou une tension de 0 Vdc sur la broche 9 et/ou la broche 10, pour sélectionner l'un des réglages PID comme indiqué dans le tableau de codes binaires ci-dessous. Le code gris peut être sélectionné par le logiciel.

BROCHE	SÉLECTION DE RÉGLAGE PID			
	RÉGLAGE 1	RÉGLAGE 2	RÉGLAGE 3	RÉGLAGE 4
9	0	24 Vdc	0	24 Vdc
10	0	0	24 Vdc	24 Vdc

22 SPÉCIFICATIONS DES SIGNAUX IO-LINK - uniquement pour LEB-SN-IL

22.1 Alimentation électrique pour la communication IO-Link (L+ et L-)

Le maître IO-Link fournit une alimentation électrique de 24 Vdc pour la communication IO-Link.

Puissance absorbée maximale : 2 W

Isolation électrique interne de l'alimentation L+, L- de P24, N24

22.2 Alimentation électrique pour la logique de la carte et la régulation de la valve (P24 et N24)

Le maître IO-Link fournit une alimentation électrique de 24 VDC pour la régulation de la valve, la logique et les diagnostics.

Puissance absorbée maximale : 50 W

Isolation électrique interne de l'alimentation P24, N24 de L+, L-

22.3 Ligne de données IO-Link (C/Q)

Le signal C/Q est utilisé pour établir la communication entre le maître IO-Link et la valve.

23 CONNEXIONS ÉLECTRONIQUES

Pour la connexion électrique des options de sécurité certifiées /U voir fiche technique FY100 et /K voir fiche technique FY200

23.1 Signaux du connecteur principal - 7 broches (A1) Standard et options /Q et /F

BRO-CHE	Standard	/Q	/F	CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES	NOTES
A	V+			Alimentation électrique 24 VDC	Entrée - alimentation
B	V0			Alimentation électrique 0 VDC	Masse - alimentation
C	AGND		AGND	Masse analogique	Masse - signal analogique
	ENABLE			Active (24 VDC) ou désactive (0 VDC) la valve, référencé à V0	Entrée - signal marche/arrêt
D	Q_INPUT+			Signal de consigne de débit : Plage maximum ±10 VDC / ±20 mA Les réglages par défaut sont ±10 VDC pour la carte standard et 4 ÷ 20 mA pour l'option /I	Entrée - signal analogique Sélectionnable dans le logiciel
E	INPUT-			Signal d'entrée de consigne négatif pour Q_INPUT+	Entrée - signal analogique
F	Q_MONITOR référencé à :	AGND V0		Signal de sortie du moniteur de débit : Plage maximum ±10 VDC / ±20 mA Les réglages par défaut sont ±10 VDC pour la carte standard et 4 ÷ 20 mA pour l'option /I	Sortie - signal analogique Sélectionnable dans le logiciel
		FAULT		Défaut (0 VDC) ou fonctionnement normal (24 VDC)	Sortie - signal marche/arrêt
G	EARTH			Connexion interne au boîtier de la carte	

23.2 Signaux du connecteur principal - 12 broches (A2) Option /Z et LES-SP, SF, SL

BRO-CHE	LEB-SN /Z	LES-SN /Z	LES-SP, SF, SL Fieldbus	NP	CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES	NOTES
1	V+				Alimentation électrique 24 VDC	Entrée - alimentation
2	V0				Alimentation électrique 0 VDC	Masse - alimentation
3	ENABLE référencé à :	V0 VL0 VL0 V0			Active (24 VDC) ou désactive (0 VDC) la valve	Entrée - signal marche/arrêt
4	Q_INPUT+				Signal de consigne de débit : Plage maximum ±10 VDC / ±20 mA Les réglages par défaut sont ±10 VDC pour la carte standard et 4 ÷ 20 mA pour l'option /I	Entrée - signal analogique Sélectionnable dans le logiciel
5	INPUT-				Signal d'entrée de consigne négatif pour Q_INPUT+ et F_INPUT+	Entrée - signal analogique
6	Q_MONITOR référencé à :	AGND VL0 VL0 V0			Signal de sortie du moniteur de débit : Plage maximum ±10 VDC / ±20 mA Les réglages par défaut sont ±10 VDC pour la carte standard et 4 ÷ 20 mA pour l'option /I	Sortie - signal analogique Sélectionnable dans le logiciel
	AGND				Masse analogique	Masse - signal analogique
7		NC			Né pas connecter	
		F_INPUT+			Signal d'entrée de consigne de pression/force : Plage maximum ±10 VDC / ±20 mA Les réglages par défaut sont ±10 VDC pour la carte standard et 4 ÷ 20 mA pour l'option /I	Entrée - signal analogique Sélectionnable dans le logiciel
8	R_ENABLE				Autorisation de la répétition, signal de sortie répétiteur de l'entrée d'autorisation, référencé à V0	Sortie - signal marche/arrêt
	NC				Né pas connecter	
		F_MONITOR référencé à :	VL0 V0		Signal de sortie du moniteur de pression/force : Plage maximum ±10 VDC / ±20 mA Les réglages par défaut sont ±10 VDC pour la carte standard et 4 ÷ 20 mA pour l'option /I	Sortie - signal analogique Sélectionnable dans le logiciel
9	NC				Né pas connecter	
	VL+				Alimentation électrique 24 VDC pour la logique et la communication des cartes	Entrée - alimentation
		D_IN0			Sélection PID pression/force multiple, référencé à V0	Entrée - signal marche/arrêt
10	NC				Né pas connecter	
	VL0				Alimentation électrique 0 VDC pour la logique et la communication des cartes	Masse - alimentation
		D_IN1			Sélection PID pression/force multiple (non disponible pour SF), référencé à V0	Entrée - signal marche/arrêt
11	FAULT référencé à :	V0 VL0 VL0 V0			Défaut (0 VDC) ou fonctionnement normal (24 VDC)	Sortie - signal marche/arrêt
PE	EARTH				Connexion interne au boîtier de la carte	

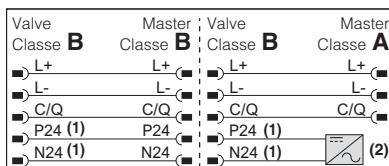
Remarque : ne pas débrancher VL0 avant VL+ quand la carte est connectée au port USB du PC

23.3 Signaux du connecteur IO-Link - M12 - 5 broches - Codage A, classe de port B (A) unqi. pour LEB-SN-IL

BROCHE	SIGNAL	CARACTÉRISTIQUE TECHNIQUE	NOTES
1	L+	24 Vdc pour la communication IO-Link	Entrée - alimentation
2	P24	24 Vdc pour la régulation de la valve, la logique et les diagnostics	Entrée - alimentation
3	L-	0 Vdc pour la communication IO-Link	Masse - alimentation
4	C/Q	Ligne de données IO-Link	Entrée / Sortie - signal
5	N24	0 Vdc pour la régulation de la valve, la logique et les diagnostics	Masse - alimentation

Note : L+, L- et P24, N24 sont isolés électriquement

Exemple de connexions entre valve et Master



(1) Consommation électrique maximum: 50W

(2) Alimentation externe

23.4 Connecteurs de communication (B) - (C)

(B) Connecteur USB - M12 - 5 broches toujours présent		
BROCHE	SIGNAL	CARACTÉRISTIQUE TECHNIQUE (1)
1	+5V_USB	Alimentation électrique
2	ID	Identification
3	GND_USB	Signal zéro pour ligne de données
4	D-	Ligne de données -
5	D+	Ligne de données +

(C1) (C2) Version fieldbus BC, connecteur - M12 - 5 broches		
BROCHE	SIGNAL	CARACTÉRISTIQUE TECHNIQUE (1)
1	CAN_SHLD	Blindage
2	non utilisé	(C1) - (C2) connexion passante (2)
3	CAN_GND	Signal zéro pour ligne de données
4	CAN_H	Ligne de bus (signal haut)
5	CAN_L	Ligne de bus (signal bas)

(C1) (C2) Version fieldbus BP, connecteur - M12 - 5 broches		
BROCHE	SIGNAL	CARACTÉRISTIQUE TECHNIQUE (1)
1	+5V	Terminaison signal alimentation
2	LINE-A	Ligne de bus (signal haut)
3	DGND	Ligne de données et signal zéro terminaison
4	LINE-B	Ligne de bus (signal bas)
5	SHIELD	

(C1) (C2) Version fieldbus EH, EW, EI, EP, connecteur - M12 - 4 broches		
BROCHE	SIGNAL	CARACTÉRISTIQUE TECHNIQUE (1)
1	TX+	Émetteur
2	RX+	Récepteur
3	TX-	Émetteur
4	RX-	Récepteur
Boîtier	SHIELD	

(1) Il est recommandé d'effectuer une connexion de blindage sur le boîtier du connecteur

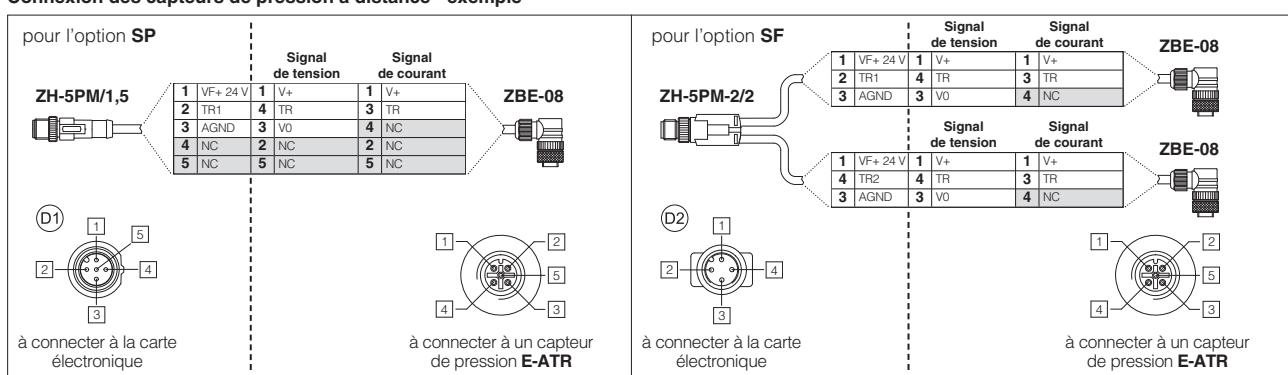
(2) La broche 2 peut être alimentée par l'alimentation externe +5 V de l'interface CAN

23.5 Connecteur pour capteur de pression/force à distance - M12 - 5 broches - uniquement pour SP, SF, SL (D)

BROCHE	SIGNAL	CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES		NOTES	(D1) SP, SL - Capteurs simples (1)	Tension	Courant	(D2) SF - Capteurs doubles (1)	Tension	Courant
		1	2							
1	VF +24V	Alimentation électrique +24 Vdc		Sortie - alimentation électrique	Connecter	Connecter	Connecter	Connecter	Connecter	Connecter
2	TR1	1er capteur de signal : Plage maximum ± 10 mVDC / ± 20 mA		Entrée - signal analogique Sélectionnable dans le logiciel	Connecter	Connecter	Connecter	Connecter	Connecter	Connecter
3	AGND	Masse commune pour l'alimentation et les signaux du capteur		Masse commune	Connecter	/	Connecter	Connecter	/	Connecter
4	TR2	2e capteur de signal : Plage maximum ± 10 mVDC / ± 20 mA		Entrée - signal analogique Sélectionnable dans le logiciel	/	/	Connecter	Connecter	/	Connecter
5	NC	Ne pas connecter			/	/	/	/	/	/

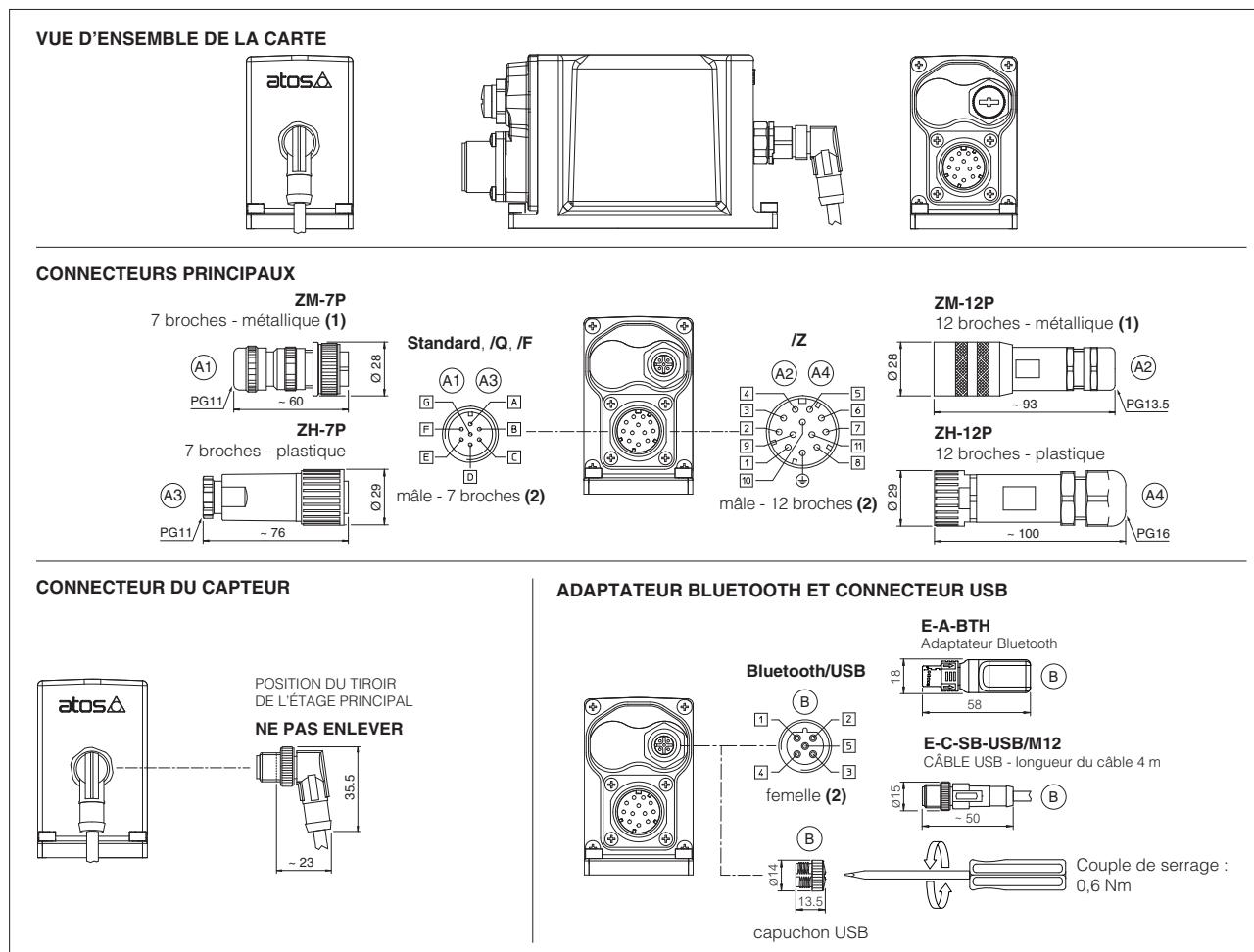
(1) La configuration capteur simple/double est sélectionnable dans le logiciel

Connexion des capteurs de pression à distance - exemple



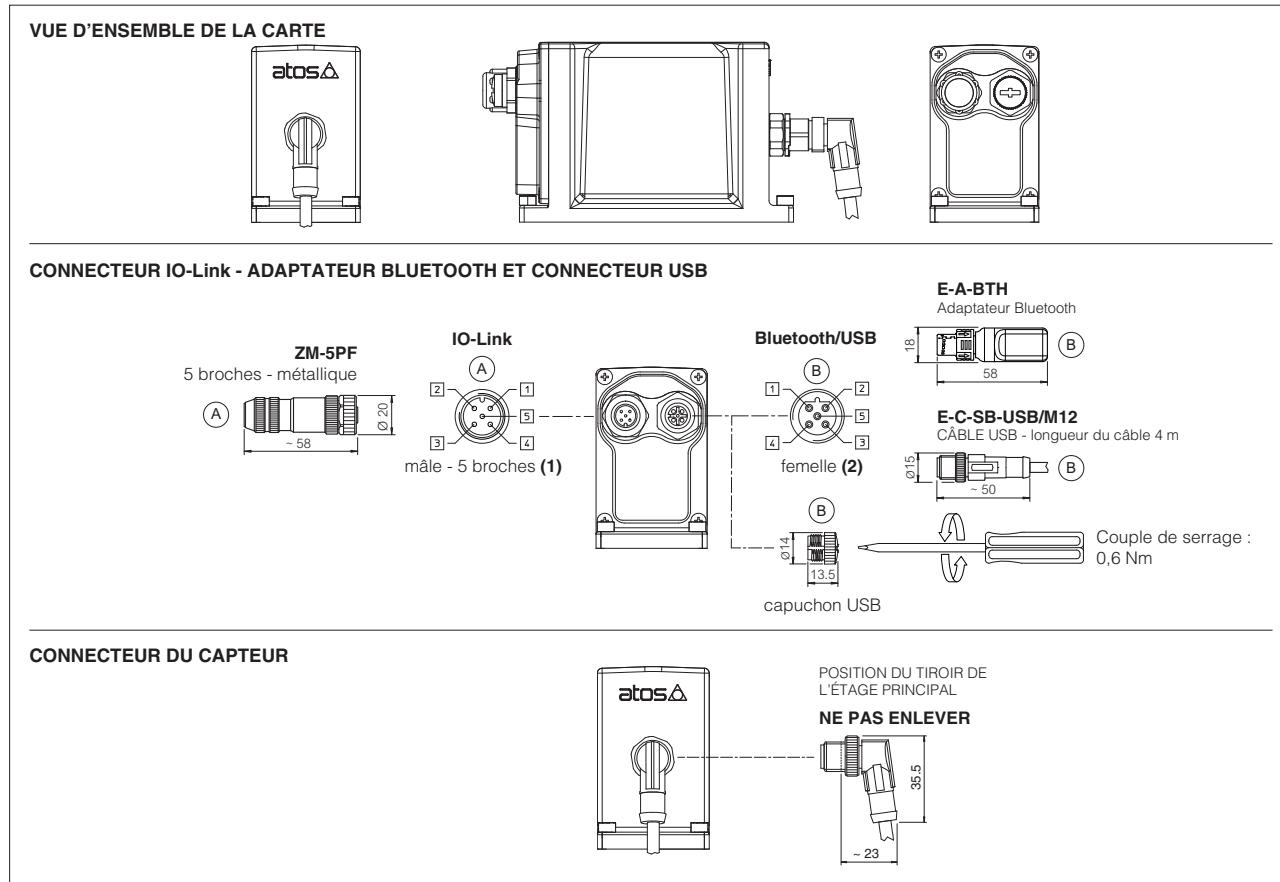
Note : la position des broches fait référence à la vue du connecteur

23.6 Agencement des connexions LEB-SN-NP



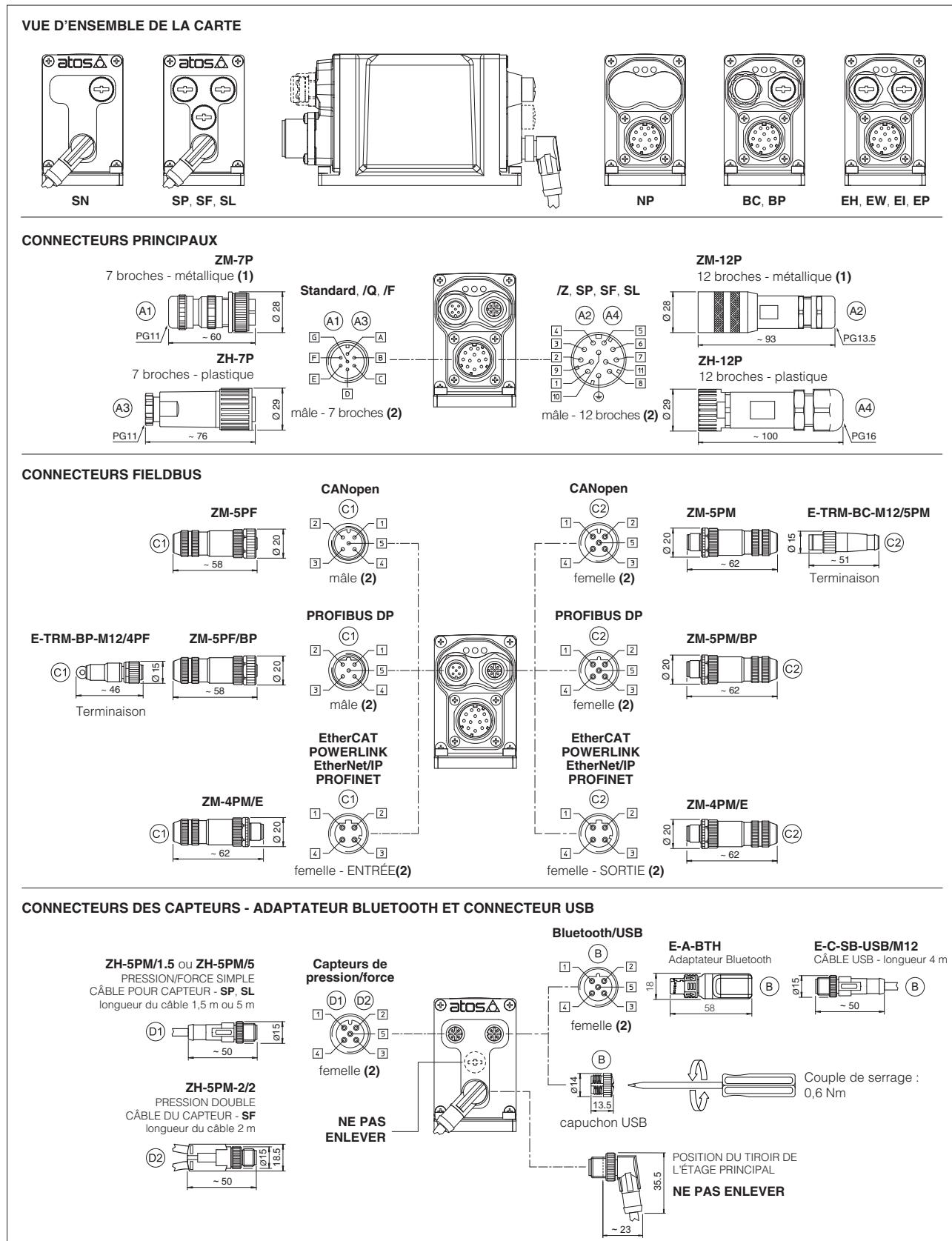
(1) L'utilisation de connecteurs métalliques est fortement recommandée afin de correspondre aux exigences de la directive CEM
(2) L'agencement des broches est toujours représenté du point de vue de la carte

23.7 Agencement des connexions LEB-SN-IL



(1) L'agencement des broches est toujours représenté du point de vue de la carte

23.8 Agencement des connexions LES



(1) L'utilisation de connecteurs métalliques est fortement recommandée afin de correspondre aux exigences de la directive CEM
(2) L'agencement des broches est toujours représenté du point de vue de la carte

23.9 LED de diagnostic - uniquement pour LES

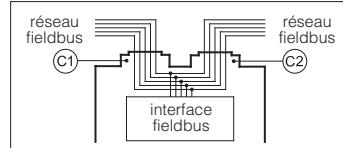
Trois LED indiquent l'état de fonctionnement de la carte pour un diagnostic de base immédiat. Veuillez vous référer au manuel d'utilisation de la carte pour des informations détaillées.

LED \ FIELDBUS	NP Pas présent	BC CANopen	BP PROFIBUS DP	EH EtherCAT	EW POWERLINK	EI EtherNet/IP	EP PROFINET	L1, L2, L3
L1	ÉTAT DE LA VALVE			LIAISON/ACTIVITÉ				
L2	ÉTAT DU RÉSEAU			ÉTAT DU RÉSEAU				
L3	ÉTAT DU SOLENOÏDE			LIAISON/ACTIVITÉ				

24 CONNECTEURS DE COMMUNICATION FIELDBUS ENTRÉE / SORTIE

Deux connecteurs de communication fieldbus sont toujours disponibles pour les versions de cartes numériques BC, BP, EH, EW, EI, EP. Cette caractéristique offre des avantages techniques considérables en termes de simplicité d'installation, de réduction du câblage et permet également d'éviter l'utilisation de connecteurs en T coûteux. Pour les versions BC et BP, les connecteurs fieldbus ont une connexion passante interne et peuvent être utilisés comme point de terminaison du réseau fieldbus, en utilisant une terminaison externe (voir fiche technique **GS500**). Pour les versions EH, EW, EI et EP, les terminaisons externes ne sont pas nécessaires : chaque connecteur est terminé en interne.

Connexion de passage BC et BP



25 CARACTÉRISTIQUES DES CONNECTEURS - à commander séparément

25.1 Connecteurs principaux - 7 broches

TYPE DE CONNECTEUR	ALIMENTATION ÉLECTRIQUES ET SIGNAUX	ALIMENTATION ÉLECTRIQUES ET SIGNAUX
CODE	(A1) ZM-7P	(A3) ZH-7P
Type	7 broches, femelle droit circulaire	7 broches, femelle droit circulaire
Standard	Selon MIL-C-5015	Selon MIL-C-5015
Matériau	Métal	Plastique renforcé à la fibre de verre
Presse-étoupe	PG11	PG11
Câble recommandé	LiYCY 7 x 0,75 mm ² max 20 m (logique et alimentation électrique) ou LiYCY 7 x 1 mm ² max 40 m (logique et alimentation électrique)	LiYCY 7 x 0,75 mm ² max 20 m (logique et alimentation électrique) ou LiYCY 7 x 1 mm ² max 40 m (logique et alimentation électrique)
Taille du conducteur	jusqu'à 1 mm ² - disponible pour 7 câbles	jusqu'à 1 mm ² - disponible pour 7 câbles
Type de connexion	à souder	à souder
Protection (EN 60529)	IP 67	IP 67

25.2 Connecteurs principaux - 12 broches

TYPE DE CONNECTEUR	ALIMENTATION ÉLECTRIQUES ET SIGNAUX	ALIMENTATION ÉLECTRIQUES ET SIGNAUX
CODE	(A2) ZM-12P	(A4) ZH-12P
Type	12 broches, femelle droit circulaire	12 broches, femelle droit circulaire
Standard	DIN 43651	DIN 43651
Matériau	Métal	Plastique renforcé à la fibre de verre
Presse-étoupe	PG13,5	PG16
Câble recommandé	LiYCY 12 x 0,75 mm ² max 20 m (logique et alimentation électrique)	LiYCY 10 x 0,14 mm ² max 40 m (logique) LiYY 3 x 1 mm ² max 40 m (alimentation électrique)
Taille du conducteur	0,5 mm ² à 1,5 mm ² - disponible pour 12 câbles	0,14 mm ² à 0,5 mm ² - disponible pour 9 câbles 0,5 mm ² à 1,5 mm ² - disponible pour 3 câbles
Type de connexion	à sertir	à sertir
Protection (EN 60529)	IP 67	IP 67

25.3 Connecteur IO-Link - uniquement pour LEB-SN-IL

TYPE DE CONNECTEUR	IL IO-Link
CODE	(A) ZM-5PF
Type	5 broches femelle droit circulaire
Standard	M12 code A – IEC 61076-2-101
Matériau	Métal
Presse-étoupe	écrou pression - diamètre câble 6÷8 mm
Câble recommandé	5 x 0,75 mm ² max 20 m
Type de connexion	borne à vis
Protection (EN 60529)	IP 67

25.4 Connecteurs de communication fieldbus

TYPE DE CONNECTEUR	BC CANopen (1)		BP PROFIBUS DP (1)		EH EtherCAT, EW POWERLINK, EI EtherNet/IP, EP PROFINET (2)
CODE	(C1) ZM-5PF	(C2) ZM-5PM	(C1) ZM-5PF/BP	(C2) ZM-5PM/BP	(C1) (C2) ZM-4PM/E
Type	5 broches femelle droit circulaire	5 broches mâle droit circulaire	5 broches femelle droit circulaire	5 broches mâle droit circulaire	4 broches mâle droit circulaire
Standard	M12 code A – IEC 61076-2-101		M12 code B – IEC 61076-2-101		M12 code D – IEC 61076-2-101
Matériau	Métal		Métal		Métal
Presse-étoupe	écrou pression - diamètre câble 6÷8 mm		écrou pression - diamètre câble 6÷8 mm		écrou pression - diamètre câble 4÷8 mm
Câble	CANbus Standard (DR 303-1)		PROFIBUS DP Standard		Ethernet standard CAT-5
Type de connexion	borne à vis		borne à vis		bornier
Protection (EN 60529)	IP67		IP 67		IP 67

(1) Les terminaisons E-TRM--** peuvent être commandées séparément - voir fiche technique **GS500**

(2) À terminaison interne

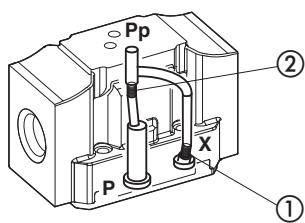
25.5 Connecteurs de capteur de pression/force à distance - uniquement pour SP, SF, SL

TYPE DE CONNECTEUR	SP, SL - Capteur simple		SF - Capteurs doubles
CODE	(D1) ZH-5PM/1.5	(D1) ZH-5PM/5	(D2) ZH-5PM-2/2
Type	5 broches mâle droit circulaire		4 broches mâle droit circulaire
Standard	M12 code A – IEC 61076-2-101		M12 code A – IEC 61076-2-101
Matériau	Plastique		Plastique
Presse-étoupe	Connecteur moulé sur les câbles longueur 1,5 m	longueur 5 m	Connecteur moulé sur câbles de 2 m de long
Câble	5 x 0,25 mm ²		3 x 0,25 mm ² (les deux câbles)
Type de connexion	câble moulé		câble de division
Protection (EN 60529)	IP 67		IP 67

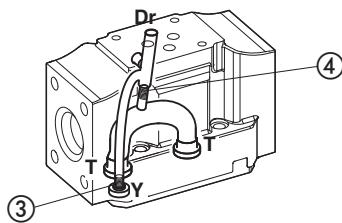
26 EMPLACEMENT DES BOUCHONS POUR LES CANAUX DE PILOTAGE/DRAINAGE

Selon la position des bouchons internes, il est possible d'avoir différentes configurations de pilotage/drainage, comme indiqué ci-dessous. Pour modifier la configuration du pilotage/drainage, il suffit d'interchanger les bouchons appropriés. Les bouchons doivent être scellés avec du Loctite 270. La configuration standard des valves inclut un pilote interne et un drainage externe.

DPZO-1 Canaux pilotes

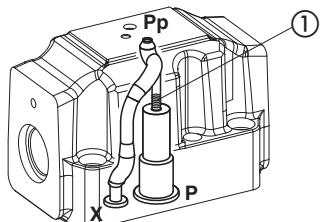


Canaux de drainage

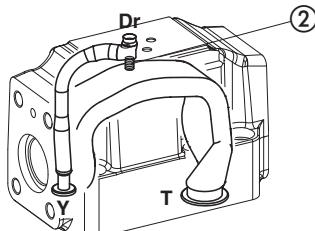


Pilotage interne : bouchon SP-X300F ① sur X ;
Pilotage externe : bouchon fermé SP-X300F ② sur Pp ;
Drainage interne : bouchon fermé SP-X300F ③ sur Y ;
Drainage externe : bouchon fermé SP-X300F ④ sur Dr.

DPZO-2 Canaux pilotes

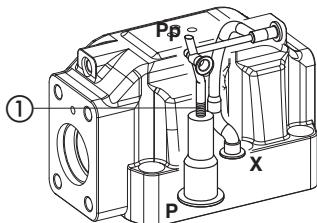


Canaux de drainage

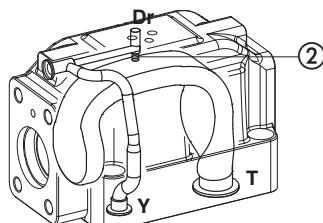


Pilotage interne : Sans bouchon fermé SP-X300F ① ;
Pilotage externe : Avec bouchon fermé SP-X300F ① ;
Drainage interne : Sans bouchon fermé SP-X300F ② ;
Drainage externe : Avec bouchon fermé SP-X300F ②.

DPZO-4 Canaux pilotes

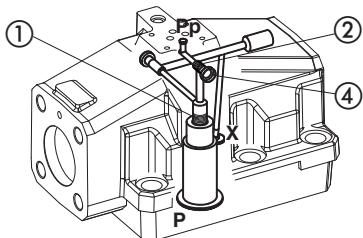


Canaux de drainage

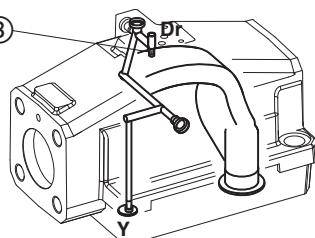


Pilotage interne : Sans bouchon fermé SP-X500F ① ;
Pilotage externe : Avec bouchon fermé SP-X500F ① ;
Drainage interne : Sans bouchon fermé SP-X300F ② ;
Drainage externe : Avec bouchon fermé SP-X300F ②.

DPZO-6 Canaux pilotes

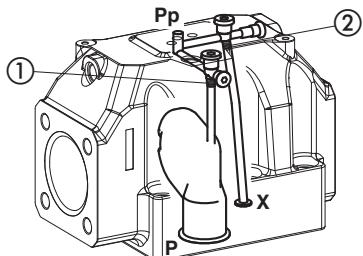


Canaux de drainage

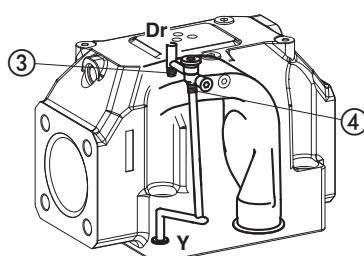


Pilotage interne : Sans bouchon ① ;
Pilotage externe : Add DIN-908 M16x1,5 en pos. ① ;
Drainage interne : Sans bouchon fermé SP-X300F ③ ;
Drainage externe : Ajouter bouchon fermé SP-X300F ③.

DPZO-8 Canaux pilotes



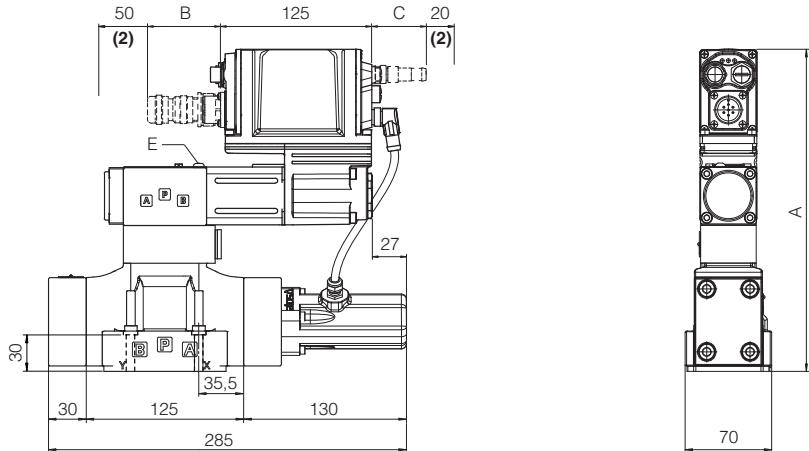
Canaux de drainage



Pilotage interne : Sans bouchon ① ;
Pilotage externe : Ajouter NPTF 1/8 en pos. ① ;
Drainage interne : Sans bouchon NPTF 1/8 en pos. ③ ;
Drainage externe : Ajouter un bouchon NPTF 1/8 en pos. ④ .

DPZO-LEB-*-1
DPZO-LES-*-1

ISO 4401 : 2005
 Plan de pose : 4401-05-05-0-05 (voir fiche P005)

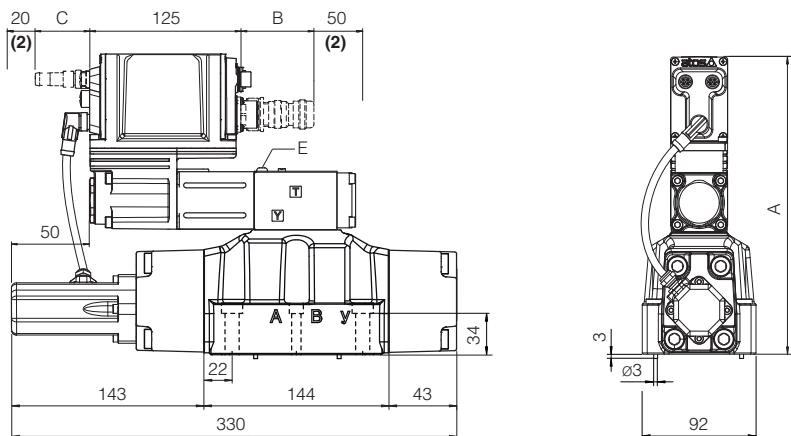


DPZO-*-1	A	B (1)	C (1)	E (purge d'air)	Poids [kg]
LEB - SN - IL	256	60	-		
LEB - SN - NP	256	100	-		
LES - SN - NP, BC, BP, EH	256	100	58		
LES - SN - EW, EI, EP	271	100	58		
LES - SP, SF, SL - *	271	100	58		
Option /V	+15	-			

- (1) La dimension indiquée se rapporte aux connecteurs les plus longs ou à l'adaptateur Bluetooth.
 Pour les dimensions des connecteurs et de l'adaptateur Bluetooth, voir les sections 23.6, 23.7 et 23.8
 (2) Espace nécessaire pour le câble de connexion et pour le retrait du connecteur

DPZO-LEB-*-2
DPZO-LES-*-2

ISO 4401 : 2005
 Plan de pose : 4401-07-07-0-05 (voir fiche P005)



DPZO-*-2	A	B (1)	C (1)	E (purge d'air)	Poids [kg]
LEB - SN - IL	237	60	-		
LEB - SN - NP	237	100	-		
LES - SN - NP, BC, BP, EH	237	100	58		
LES - SN - EW, EI, EP	252	100	58		
LES - SP, SF, SL - *	252	100	58		
Option /V	+15	-			
Option /G	+30	-			+0,9

- (1) La dimension indiquée se rapporte aux connecteurs les plus longs ou à l'adaptateur Bluetooth.
 Pour les dimensions des connecteurs et de l'adaptateur Bluetooth, voir les sections 23.6, 23.7 et 23.8
 (2) Espace nécessaire pour le câble de connexion et pour le retrait du connecteur

Note : pour l'option /B, le solénoïde proportionnel, le capteur LVDT et la carte numérique intégrée se trouvent sur le côté de l'orifice B de l'étage principal

DPZO-LEB-*-4**DPZO-LES-*-4**

ISO 4401 : 2005

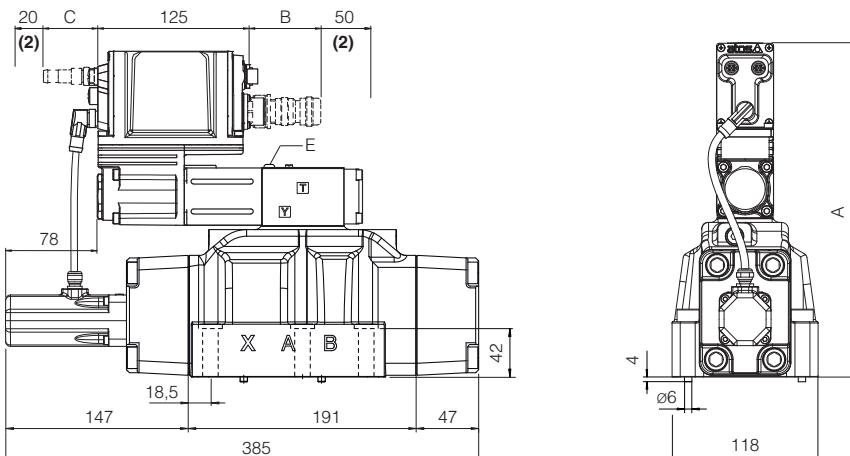
Plan de pose : 4401-08-08-0-05(voir fiche P005)

DPZO-LEB-*-4M**DPZO-LES-*-4M**

ISO 4401 : 2005

Plan de pose : 4401-08-08-0-05(voir fiche P005)

orifices A, B, P, T Ø 32 mm



DPZO-*-4 and DPZO-*-4M	A	B (1)	C (1)	E (purge d'air)	Poids [kg]
LEB - SN - IL	266	60	-		
LEB - SN - NP	266	100	-		
LES - SN - NP, BC, BP, EH	266	100	58		
LES - SN - EW, EI, EP	281	100	58		
LES - SP, SF, SL - *	281	100	58		
Option /V	+15	-			
Option /G	+30	-			+0,9

(1) La dimension indiquée se rapporte aux connecteurs les plus longs ou à l'adaptateur Bluetooth.

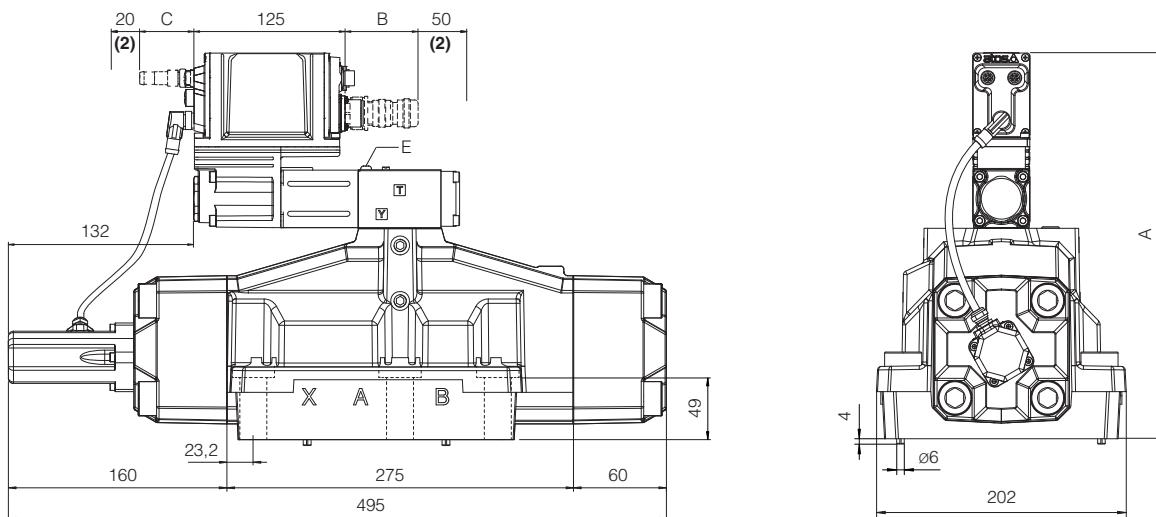
Pour les dimensions des connecteurs et de l'adaptateur Bluetooth, voir les sections 23.6, 23.7 et 23.8

(2) Espace nécessaire pour le câble de connexion et pour le retrait du connecteur

DPZO-LEB-*-6

ISO 4401 : 2005

Plan de pose : 4401-10-09-0-05 (voir fiche P005)



DPZO-*-6	A	B (1)	C (1)	E (purge d'air)	Poids [kg]
LEB - SN - IL	308	60	-		
LEB - SN - NP	308	100	-		
LES - SN - NP, BC, BP, EH	308	100	58		
LES - SN - EW, EI, EP	323	100	58		
LES - SP, SF, SL - *	323	100	58		
Option /V	+15	-			
Option /G	+40	-			+0,9

(1) La dimension indiquée se rapporte aux connecteurs les plus longs ou à l'adaptateur Bluetooth.

Pour les dimensions des connecteurs et de l'adaptateur Bluetooth, voir les sections 23.6, 23.7 et 23.8

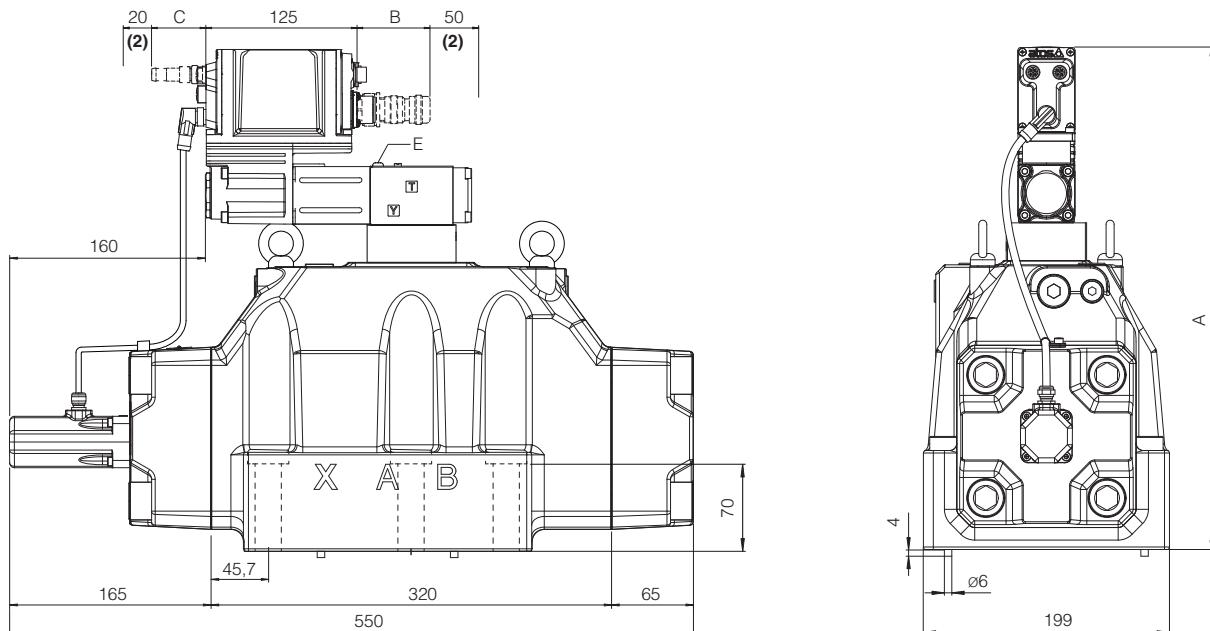
(2) Espace nécessaire pour le câble de connexion et pour le retrait du connecteur

Note : pour l'option /B, le solénoïde proportionnel, le capteur LVDT et la carte numérique intégrée se trouvent sur le côté de l'orifice B de l'étage principal

DPZO-LEB-*-8

DPZO-LES-*-8

ISO 4401 : 2005
Plan de pose : 4401-10-09-0-05 (voir fiche P005)



DPZO-*-8	A	B (1)	C (1)	E (purge d'air)	Poids [kg]
LEB - SN - IL	402	60	-		
LEB - SN - NP	402	100	-		
LES - SN - NP, BC, BP, EH	402	100	58		
LES - SN - EW, EI, EP	417	100	58		
LES - SP, SF, SL - *	417	100	58		
Option /V	+15	-			
Option /G	+40	-			+0,9

(1) La dimension indiquée se rapporte aux connecteurs les plus longs ou à l'adaptateur Bluetooth.

Pour les dimensions des connecteurs et de l'adaptateur Bluetooth, voir les sections 23.6, 23.7 et 23.8

(2) Espace nécessaire pour le câble de connexion et pour le retrait du connecteur

Note : pour l'option /B, le solénoïde proportionnel, le capteur LVDT et la carte numérique intégrée se trouvent sur le côté de l'orifice B de l'étage principal

28 VIS DE FIXATION ET JOINTS

Type	Taille	Vis de fixation	Joint
DPZO	1 = 10	4 vis à tête creuse M6x40 classe 12.9 Couple de serrage = 15 Nm	5 joints toriques 2050 Diamètre orifices A, B, P et T : Ø 11 mm (max.) 2 joints toriques 108 Diamètre orifices X, Y : Ø = 5 mm (max.)
	2 = 16	4 vis à tête creuse M10x50 classe 12.9 Couple de serrage = 70 Nm 2 vis à tête creuse M6x45 classe 12.9 Couple de serrage = 15 Nm	4 joints toriques 130 Diamètre orifices A, B, P et T : Ø 20 mm (max.) 2 joints toriques 2043 Diamètre orifices X, Y : Ø = 7 mm (max.)
	4 = 25	6 vis à tête creuse M12x60 classe 12.9 Couple de serrage = 125 Nm	4 joints toriques 4112 Diamètre orifices A, B, P et T : Ø 24 mm (max.) 2 joints toriques 3056 Diamètre orifices X, Y : Ø = 7 mm (max.)
	4M = 27	6 vis à tête creuse M12x60 classe 12.9 Couple de serrage = 125 Nm	4 joints toriques 3137 Diamètre orifices A, B, P et T : Ø 32 mm (max.) 2 joints toriques 3056 Diamètre orifices X, Y : Ø = 7 mm (max.)
	6 = 32	6 vis à tête creuse M20x80 classe 12.9 Couple de serrage = 600 Nm	4 joints toriques 144 Diamètre orifices A, B, P et T : Ø 34 mm (max.) 2 joints toriques 3056 Diamètre orifices X, Y : Ø = 7 mm (max.)
	8 = 35	6 vis à tête creuse M20x100 classe 12.9 Couple de serrage = 600 Nm	4 joints toriques 156 Diamètre orifices A, B, P et T : Ø 50 mm (max.) 2 joints toriques 3056 Diamètre orifices X, Y : Ø = 9 mm (max.)

29 DOCUMENTS ASSOCIÉS

FS001	Principes de base de l'électrohydraulique numérique	K800	Connecteurs électriques et électroniques
FS500	Valves proportionnelles numériques avec contrôle p/Q	P005	Surfaces de montage pour les valves électrohydrauliques
FS630	Valves proportionnelles numériques avec contrôleur d'axe intégré	QB320	Guide rapide pour la mise en service des valves LEB
FS900	Informations sur l'utilisation et l'entretien des valves proportionnelles	QF320	Guide rapide pour la mise en service des valves LES
FY100	Valves proportionnelles de sécurité - option /U	Y010	Principes de base des composants de sécurité
FY200	Valves proportionnelles de sécurité - option /K	E-MAN-RI-LEB	Manuel d'utilisation TEB/LEB
GS500	Outils de programmation	E-MAN-RI-LES	Manuel d'utilisation TES/LES
GS510	Fieldbus	E-MAN-RI-LES-S	Manuel d'utilisation TES/LES avec contrôle p/Q
GS520	Interface IO-Link		